

Calcul matriciel: les bases

1ère année

ENSTBB
Bordeaux INP

Année Universitaire 2015-16



Plan

- 1 Introduction
- 2 Définitions
- 3 Opérations sur les matrices
- 4 Propriétés



Définition

On appelle A matrice à n lignes et p colonnes : np éléments réels (ou éventuellement complexes).

On peut la noter :

$$A = (a_{ij})_{(i,j) \in \{1, \dots, n\} \times \{1, \dots, p\}} = (a_{ij}).$$

*Les éléments a_{ij} sont appelés les **coefficients** de la matrice. Le premier indice est celui de la **ligne** et le second celui de la **colonne**.*

*Les éléments a_{ii} sont appelés les **coefficients diagonaux**.*

Définition

On appelle A matrice à n lignes et p colonnes : np éléments réels (ou éventuellement complexes).

On peut la noter :

$$A = (a_{ij})_{(i,j) \in \{1, \dots, n\} \times \{1, \dots, p\}} = (a_{ij}).$$

*Les éléments a_{ij} sont appelés les **coefficients** de la matrice.
Le premier indice est celui de la **ligne** et le second celui de la **colonne**.*

*Les éléments a_{ij} sont appelés les **coefficients diagonaux**.*

Définition

On appelle A matrice à n lignes et p colonnes : np éléments réels (ou éventuellement complexes).

On peut la noter :

$$A = (a_{ij})_{(i,j) \in \{1, \dots, n\} \times \{1, \dots, p\}} = (a_{ij}).$$

Les éléments a_{ij} sont appelés les **coefficients** de la matrice.

Le premier indice est celui de la **ligne** et le second celui de la **colonne**.

Les éléments a_{ii} sont appelés les **coefficients diagonaux**.

On représente A sous forme de tableau

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2p} \\ \cdot & & & & & \cdot \\ \cdot & & & & & \cdot \\ \cdot & & & & & \cdot \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{ij} & \cdots & a_{ip} \\ \cdot & & & & & \cdot \\ \cdot & & & & & \cdot \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix}$$



Exemple

Les objets suivants sont des matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \sqrt{2} \\ 0 & -4 & 1 \\ -4.1 & 0 & e \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \sqrt{5} \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} \cos(x) & 1 \\ \sin(x) & 2 \\ e^x & x^2 \end{pmatrix}$$



Notation: L'ensemble des matrices $n \times p$ à coefficients dans \mathbb{R} se note $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ et simplement $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ lorsque $n = p$.

Définition

- Une matrice qui a le même nombre de lignes et de colonnes $n = p$ est dite **carrée** (on dit aussi d'ordre n).
- Une matrice à une ligne $n = 1$ s'appelle une matrice-ligne.
- Une matrice à une colonne $p = 1$ s'appelle matrice colonne.



Notation: L'ensemble des matrices $n \times p$ à coefficients dans \mathbb{R} se note $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ et simplement $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ lorsque $n = p$.

Définition

- Une matrice qui a le même nombre de lignes et de colonnes $n = p$ est dite **carrée** (on dit aussi d'ordre n).
- Une matrice à une ligne $n = 1$ s'appelle une matrice-ligne.
- Une matrice à une colonne $p = 1$ s'appelle matrice colonne.

Notation: L'ensemble des matrices $n \times p$ à coefficients dans \mathbb{R} se note $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ et simplement $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ lorsque $n = p$.

Définition

- Une matrice qui a le même nombre de lignes et de colonnes $n = p$ est dite **carrée** (on dit aussi d'ordre n).
- Une matrice à une ligne $n = 1$ s'appelle une matrice-ligne.
- Une matrice à une colonne $p = 1$ s'appelle matrice colonne.

Notation: L'ensemble des matrices $n \times p$ à coefficients dans \mathbb{R} se note $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ et simplement $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ lorsque $n = p$.

Définition

- Une matrice qui a le même nombre de lignes et de colonnes $n = p$ est dite **carrée** (on dit aussi d'ordre n).
- Une matrice à une ligne $n = 1$ s'appelle une matrice-ligne.
- Une matrice à une colonne $p = 1$ s'appelle matrice colonne.

Définition

Une matrice A est dite **diagonale** si $a_{ij} = 0$ pour $i \neq j$.

Exemple

Matrice diagonale

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix}$$

Définition

Une matrice A est dite **diagonale** si $a_{ij} = 0$ pour $i \neq j$.

Exemple

Matrice diagonale

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix}$$

Définition

On appelle **matrice identité** notée I_n la matrice diagonale d'ordre n dont les termes diagonaux sont égaux à un.

Exemple

Matrice Identité d'ordre 3

$$I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



Définition

On appelle **matrice identité** notée I_n la matrice diagonale d'ordre n dont les termes diagonaux sont égaux à un.

Exemple

Matrice Identité d'ordre 3

$$I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



Définition

On appelle **matrice identité** notée I_n la matrice diagonale d'ordre n dont les termes diagonaux sont égaux à un.

Exemple

Matrice Identité d'ordre 3

$$I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



Définition

Une matrice A est **triangulaire inférieure** si $a_{ij} = 0$ pour $i < j$.

Exemple

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 5 & -2 & 0 \\ 1 & 8 & -1 \end{pmatrix}$$



Définition

Une matrice A est **triangulaire inférieure** si $a_{ij} = 0$ pour $i < j$.

Exemple

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 5 & -2 & 0 \\ 1 & 8 & -1 \end{pmatrix}$$



Définition

Une matrice A est **triangulaire supérieure** si $a_{ij} = 0$ pour $i > j$.

Exemple

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & -2 \\ 0 & -5 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



Définition

Une matrice A est **triangulaire supérieure** si $a_{ij} = 0$ pour $i > j$.

Exemple

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & -2 \\ 0 & -5 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



Définition

On appelle transposée de A , la matrice $B = {}^t A$ définie par

$$\forall (i, j) \quad b_{ij} = a_{ji}.$$

Exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \quad {}^t A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$



Définition

On appelle transposée de A , la matrice $B = {}^t A$ définie par

$$\forall (i, j) \quad b_{ij} = a_{ji}.$$

Exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \quad {}^t A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$



Définition

Une matrice A est **symétrique** si $A = {}^t A$ c'est-à-dire $\forall (i, j) \ a_{ij} = a_{ji}$.

Exemple

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$$

Définition

Une matrice A est **symétrique** si $A = {}^t A$ c'est-à-dire $\forall (i, j) \ a_{ij} = a_{ji}$.

Exemple

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$$

Plan

- 1 Introduction
- 2 Définitions
- 3 Opérations sur les matrices**
 - **Addition**
 - Produit par un réel
 - Produit scalaire
 - Produit de deux matrices
- 4 Propriétés



Définition (Somme de deux matrices)

Si A et B sont de **mêmes** dimensions alors $C = A + B$

$$C = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & \cdots & a_{1j} + b_{1j} & \cdots & a_{1p} + b_{1p} \\ a_{21} + b_{21} & \cdots & a_{2j} + b_{2j} & \cdots & a_{2p} + b_{2p} \\ \cdot & & & & \cdot \\ \cdot & & & & \cdot \\ a_{i1} + b_{i1} & \cdots & a_{ij} + b_{ij} & \cdots & a_{ip} + b_{ip} \\ \cdot & & & & \cdot \\ \cdot & & & & \cdot \\ a_{n1} + b_{n1} & \cdots & a_{nj} + b_{nj} & \cdots & a_{np} + b_{np} \end{pmatrix}$$

L'addition est commutative $A + B = B + A$

Plan

- 1 Introduction
- 2 Définitions
- 3 Opérations sur les matrices**
 - Addition
 - Produit par un réel**
 - Produit scalaire
 - Produit de deux matrices
- 4 Propriétés



Définition (Produit d'une matrice A par un réel λ)

$$\lambda A = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \cdots & \lambda a_{1j} & \cdots & \lambda a_{1p} \\ \lambda a_{21} & \cdots & \lambda a_{2j} & \cdots & \lambda a_{2p} \\ \cdot & & & & \cdot \\ \cdot & & & & \cdot \\ \lambda a_{j1} & \cdots & \lambda a_{ij} & \cdots & \lambda a_{ip} \\ \cdot & & & & \cdot \\ \cdot & & & & \cdot \\ \lambda a_{n1} & \cdots & \lambda a_{nj} & \cdots & \lambda a_{np} \end{pmatrix}$$



Plan

- 1 Introduction
- 2 Définitions
- 3 Opérations sur les matrices**
 - Addition
 - Produit par un réel
 - Produit scalaire**
 - Produit de deux matrices
- 4 Propriétés



Définition (Produit d'une matrice-ligne à n colonnes par une matrice-colonne à n lignes: produit scalaire)

$$A \times B = \begin{pmatrix} a_1 & \cdots & a_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ \cdots \\ b_n \end{pmatrix} = \sum_{1 \leq i \leq n} a_i b_i$$

Plan

- 1 Introduction
- 2 Définitions
- 3 Opérations sur les matrices**
 - Addition
 - Produit par un réel
 - Produit scalaire
 - Produit de deux matrices**
- 4 Propriétés



Définition (Produit d'une matrice A n lignes et p colonnes par une matrice B p lignes et q colonnes)

$$A \times B = AB = C$$

où C est une matrice n lignes et q colonnes avec

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}.$$

Remarque

$$AB \neq BA$$



Définition (Produit d'une matrice A n lignes et p colonnes par une matrice B p lignes et q colonnes)

$$A \times B = AB = C$$

où C est une matrice n lignes et q colonnes avec

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}.$$

Remarque

$$AB \neq BA$$



Définition (Produit d'une matrice A n lignes et p colonnes par une matrice B p lignes et q colonnes)

$$A \times B = AB = C$$

où C est une matrice n lignes et q colonnes avec

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}.$$

Remarque

$$AB \neq BA$$



$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$
$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 5 \\ 3 & 10 & 11 \\ 0 & 4 & 8 \end{pmatrix}$$

qui n'est pas égal à

$$BA = \begin{pmatrix} 7 & 14 \\ 3 & 12 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad AB = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 5 \\ 3 & 10 & 11 \\ 0 & 4 & 8 \end{pmatrix}$$

qui n'est pas égal à

$$BA = \begin{pmatrix} 7 & 14 \\ 3 & 12 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad AB = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 5 \\ 3 & 10 & 11 \\ 0 & 4 & 8 \end{pmatrix}$$

qui n'est pas égal à

$$BA = \begin{pmatrix} 7 & 14 \\ 3 & 12 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \ 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$
$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

qui n'est pas égal à

$$BA = \begin{pmatrix} 7 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \ 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

qui n'est pas égal à

$$BA = \begin{pmatrix} 7 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \ 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

qui n'est pas égal à

$$BA = \begin{pmatrix} 7 \end{pmatrix}$$

Proposition

Le produit matriciel est :

- *associatif : $ABC = (AB)C = A(BC)$*
- *distributif par rapport à l'addition : $A(B + C) = AB + AC$*
- *non commutatif : AB n'est pas égal à BA en général.*
- *La matrice Identité vérifie : si la matrice A est de dimensions (n, m) alors $A I_m = I_n A = A$*



Proposition

Le produit matriciel est :

- *associatif : $ABC = (AB)C = A(BC)$*
- *distributif par rapport à l'addition : $A(B + C) = AB + AC$*
- *non commutatif : AB n'est pas égal à BA en général.*
- *La matrice Identité vérifie : si la matrice A est de dimensions (n, m) alors $A I_m = I_n A = A$*



Proposition

Le produit matriciel est :

- *associatif : $ABC = (AB)C = A(BC)$*
- *distributif par rapport à l'addition : $A(B + C) = AB + AC$*
- *non commutatif : AB n'est pas égal à BA en général.*
- *La matrice Identité vérifie : si la matrice A est de dimensions (n, m) alors $A I_m = I_n A = A$*



Proposition

Le produit matriciel est :

- *associatif : $ABC = (AB)C = A(BC)$*
- *distributif par rapport à l'addition : $A(B + C) = AB + AC$*
- *non commutatif : AB n'est pas égal à BA en général.*
- *La matrice Identité vérifie : si la matrice A est de dimensions (n, m) alors $A I_m = I_n A = A$*



Proposition

Le produit matriciel est :

- *associatif : $ABC = (AB)C = A(BC)$*
- *distributif par rapport à l'addition : $A(B + C) = AB + AC$*
- *non commutatif : AB n'est pas égal à BA en général.*
- *La matrice Identité vérifie : si la matrice A est de dimensions (n, m) alors $A I_m = I_n A = A$*



Définition

Pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on pose $A^0 = I_n$
et si $k \in \mathbb{N}$, on note $A^k = A \times A^{k-1} = A^{k-1} \times A$.

Proposition



$${}^t({}^tA) = A \quad {}^t(\lambda A) = \lambda {}^tA$$



$${}^t(A + B) = {}^tA + {}^tB \quad {}^t(AC) = {}^tC {}^tA$$

Définition

Pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on pose $A^0 = I_n$
et si $k \in \mathbb{N}$, on note $A^k = A \times A^{k-1} = A^{k-1} \times A$.

Proposition



$${}^t({}^tA) = A \quad {}^t(\lambda A) = \lambda {}^tA$$



$${}^t(A + B) = {}^tA + {}^tB \quad {}^t(AC) = {}^tC {}^tA$$

Définition

Pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on pose $A^0 = I_n$
et si $k \in \mathbb{N}$, on note $A^k = A \times A^{k-1} = A^{k-1} \times A$.

Proposition



$${}^t({}^tA) = A \quad {}^t(\lambda A) = \lambda {}^tA$$



$${}^t(A + B) = {}^tA + {}^tB \quad {}^t(AC) = {}^tC {}^tA$$

A quoi sert une matrice ? à représenter un système linéaire

$$\begin{cases} 3x - 2y + z = 2 \\ 2x + y + z = 7 \\ 4x - 3y + 2z = 4 \end{cases}$$

peut s'écrire sous forme matricielle $Au = b$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 4 & -3 & 2 \end{pmatrix} \quad u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$$



A quoi sert une matrice ? à représenter un système linéaire

$$\begin{cases} 3x - 2y + z = 2 \\ 2x + y + z = 7 \\ 4x - 3y + 2z = 4 \end{cases}$$

peut s'écrire sous forme matricielle $Au = b$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 4 & -3 & 2 \end{pmatrix} \quad u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$$



A quoi sert une matrice ? à représenter un système linéaire

$$\begin{cases} 3x - 2y + z = 2 \\ 2x + y + z = 7 \\ 4x - 3y + 2z = 4 \end{cases}$$

peut s'écrire sous forme matricielle $Au = b$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 4 & -3 & 2 \end{pmatrix} \quad u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$$



Lorsque nous étudierons les fonctions de plusieurs variables nous définirons les matrice Jacobienne et matrice Hessienne de fonctions.

D'autre part, en mathématiques appliquées (calcul numérique), les matrices jouent un grand rôle.

Pour résumer: beaucoup de problèmes en sciences (en physique, en biologie, en économie,...) sont tout d'abord modélisés à l'aide d'opérateurs par exemple

$\Delta f(x, t) + \frac{\partial}{\partial t} f(x, t) = \alpha(x, t)$. Bien souvent on ne sait pas résoudre (de façon explicite) les équations obtenues. On ne peut pas trouver une fonction $f(x, t) = \dots$



On passe alors par une étape de discrétisation qui consiste à transformer le problème initial (continue comme une fonction f) en un problème plus simple (discret comme une suite u_n) souvent linéaire donc qui s'écrit à l'aide de matrices:

$$Au = b$$

On ne résout pas le problème par un calcul de l'inverse comme on le ferait à la main. Les matrices peuvent être très grandes et les calculs doivent être suffisamment rapides. Le calcul numérique consiste à développer des méthodes pour résoudre rapidement ces problèmes approchés (en contrôlant l'erreur commise par rapport au problème initial).

